ST AVAILABLE COPY

PAT-NO:

JP408073108A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 08073108 A

TITLE:

SHEET AFTER-TREATMENT DEVICE

PUBN-DATE:

March 19, 1996

INVENTOR - INFORMATION:

NAME

KONO, MASANOBU YUKIMI, SHIGEYA

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

KONICA CORP

COUNTRY

N/A

APPL-NO:

JP06209737

APPL-DATE:

September 2, 1994

INT-CL (IPC): B65H039/11, G03G015/00

ABSTRACT:

PURPOSE: To prevent a sheet bundle from occurring folds or creases

case of performing afterprocess such as stapling so as to smoothly discharge it

by detecting the load current value of the drive source of a delivery means

feeding a sheet bundle kept on file to a discharge belt, and controlling a

drive means to be variable in speed following to the detected result.

CONSTITUTION: When sheets P after staple processing are pushed up by the

delivery lever 442 of a sheet delivery part 440 so as to feed them to

intermediate stacker 426, the load current value of a first motor driving the

driving the delivery lever 442 is changed according to the number of sheets of the sheet

bundle. After stopping drive of the first motor, a discharge belt

12/7/04, EAST Version: 2.0.1.4

425 is

driven by a second motor so as to being the rotational movement, but when the

load current value of the first motor at this time is over a specific value, it

is judged to be the sheet bundle of many sheets over the specific number of

sheets, and the rotating <u>speed</u> of the second motor driving the <u>discharge</u> belt

425 is controlled to be decelerated. Meanwhile, when it is judged to be the

sheet bundle of the small number of sheets under the specific number, the

driving rotating speed is controlled to be high speed.

COPYRIGHT: (C) 1996, JPO

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-73108

(43)公開日 平成8年(1996)3月19日

(51) Int.CL*

識別記号 广内整理番号

FI

技術表示箇所

B65H 39/11

K

G 0 3 G 15/00 5 3 4

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 12 頁)

(21)出願番号

特顏平6-209737

(22)出鎮日

平成6年(1994)9月2日

(71)出題人 000001270

コニカ株式会社

東京都新宿区西新宿1丁目26番2号

(72)発明者 河野 政信

東京都八王子市石川町2970番地コニカ株式

会社内

(72)発明者 行実 重弥

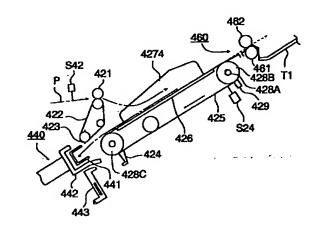
東京都關布市深大寺北町6丁目45番地8

(54) 【発明の名称】 シート後処理装置

(57)【要約】

【目的】 画像記録済のシートを効率良く各部数毎に丁合、綴じ合わせをして高速で排出し、特に、多数枚のステーブル済みのシート東を抵折れや嫌発生を防止して円滑に排出する高速処理可能なシート後処理装置を提供する。

【構成】 中間スタッカ426上に積載、整列、整合されて級じ合わされたシート東を排出ベルト425に送り出すシート受け渡し部440と、排出ベルト425の排出線速度を複数段に変速可能にする駆動手段と、シート東を排出ベルト425側に送り出すときシート受け渡し部440を移動可能に駆動する駆動源M5の負荷電流値を検出する検出する検出手段と、検出手段により検出された負荷電流値から排出ベルト425に送り出すシート東の枚数を検出してシート東の枚数に応じて駆動手段を可変速制御する制御手段とから構成され、負荷電流値が予め設定された所定枚数より多い時に、制御手段および駆動手段により、排出ベルト425の線速度を減速制御することを特徴とするシート後処理装置。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 画像形成装置から搬出された各種サイズ の複数枚のシートを導入して積載し一時収納するスタッ カと、前記複数枚のシートの搬送方向先端部を整列させ るストッパ部材と前記複数枚のシートを搬送方向と直交 する方向に整合する整合手段と、前記スタッカ上に積 載、整合されたシート東を綴じ合わせるステイプル手段 と、前記綴じ合わされたシート束を移送排出する回動可 能な排出ベルトと、該排出ベルトにより排出されたシー ト束を収納する排紙トレイとから構成したシート後処理 装置において、前記スタッカ上に積載、整列、整合され て綴じ合わされたシート束を前記排出ベルトに送り出す 受け渡し手段と、前記排出ベルトの排出線速度を複数段 に変速可能にする駆動手段と、前記シート束を排出ベル ト側に送り出すとき前記受け渡し手段を移動可能に駆動 する駆動源の負荷電流値を検出する検出手段と、該検出 手段により検出された負荷電流値から排出ベルトに送り 出すシート東の枚数を検出して該シート東の枚数に応じ て前記駆動手段を可変速制御する制御手段とから構成さ れ、前記負荷電流値が予め設定された所定枚数より多い 時に、前記制御手段および駆動手段により、前記排出へ ルトの線速度を減速制御することを特徴とするシート後 処理装置。

【請求項2】 画像形成装置から搬出された各種サイズ の複数枚のシートを導入して積載し一時収納するスタッ カと、前記複数枚のシートの搬送方向先端部を整列させ るストッパ部材と前記複数枚のシートを搬送方向と直交 する方向に整合する整合手段と、前記スタッカ上に積 載、整合されたシート束を綴じ合わせるステイプル手段 と、前記綴じ合わされたシート束を移送排出する回動可 30 能な排出ベルトと、該排出ベルトにより排出されたシー ト束を収納する排紙トレイとから構成したシート後処理 装置において、前記ステイブル手段による綴じ合わせ処 理を行う以前のシート束を押圧する移動可能な抵押さえ 手段と、該紙押さえ手段の移動範囲を検知してシート東 の厚さを検知する検知手段と、前記排出ベルトの排出線 速度を複数段に変速可能にする駆動手段と、該検知手段 により検知されたシート束の厚さから該シート束の枚数 に応じて前記駆動手段を可変速制御する制御手段とから 構成され、前記シート束の枚数が所定枚数より多い時 に、前記制御手段および駆動手段により、前記排出ベル トの線速度を減速制御することを特徴とするシート後処 理装置。

【請求項3】 画像形成装置から搬出された各種サイズの複数枚のシートを導入して積載し一時収納するスタッカと、前記複数枚のシートの搬送方向先端部を整列させるストッパ部材と前記複数枚のシートを搬送方向と直交する方向に整合する整合手段と、前記スタッカ上に積載、整合されたシート東を綴じ合わせるステイブル手段と、前記綴じ合わされたシート東を移送排出する回動可 50

能な排出ベルトと、該排出ベルトにより排出されたシート東を収納する排紙トレイとから構成したシート後処理 装置において、前記画像形成装置から搬出され前記スタッカに導入されるシートの通過を検知する通過センサと、該通過センサにより検知される1冊分のシート東の最初の1枚目通過から最終シート通過までの搬送時間を測定する測定手段と、前記排出ベルトの排出線速度を複数段に変速可能にする駆動手段と、該測定手段により検知された1冊分のシート東の搬送時間に応じて前記駆動手段を可変速制御する制御手段とから構成され、前記シート東の搬送時間が所定枚数より多い時に、前記制御手段および駆動手段により、前記排出ベルトの線速度を減速制御することを特徴とするシート後処理装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、画像形成装置により画像を記録された記録紙(シート)を、ステープラにより自動的に綴じ合わせて排出するシート後処理装置に関し、特に高速処理の画像形成装置に対応出来るシート後処理装置に関する。

[0002]

【従来の技術】画像形成装置より排紙される画像記録済の複数枚のシートを、コピー部数ごとに丁合してステープラにより綴じ合わせる装置としてフィニッシャと呼ばれるシート後処理装置が利用される。

【0003】このフィニッシャは画像形成装置本体と機能が接続されていて、コピープロセスのシーケンス作動に対応して駆動されるようになっている。

【0004】従ってコピープロセスを高速で処理することの可能な画像形成装置に対しては、そのスピードに追従して機能を果すことの出来る高速処理の可能なフィニッシャが必要とされる。

【0005】このような高速処理の可能なフィニッシャに関しては、すでに特開昭60-142359号、同60-158463号、同62-239169号さらに特開昭62-288002号、同63-26767号、特開平2-276691号、特公平5-41991号の各公報による提案が開示されている。

【0006】前記シート後処理装置においては、画像形成装置本体から機出された画像記録済みのシートは、中 間スタッカ内に整合されながら順次積載されて一セット分のシート東が収納後に、ステープラ等のシート後処理が行われ、綴じ合わせられたシート東は、前記中間スタッカの底部に設けられた排出ベルトに載せて搬送し、さらに上下一対の排紙ローラによって挟持されて排紙トレイに排出される。

[0007]

【発明が解決しようとする課題】前記排出ベルト土に載置されて搬送されるシート束が、搬送方向下流側に設けた上下一対の排紙ローラ等の排紙手段によって挟持されて排出されるとき、シート束が少数枚の場合には、正常

に排紙ローラに挟持されて排出されるが、シート東が多数枚の場合には、シート東の先端部が上部排紙ローラのニップ部直前の隙間に入り難く、排紙ローラの周面に当接して、シート先端部の折れや、嫌や破れ等を発生する。

【0008】本発明の目的は、上記の問題点を解決して改良した結果、毎分90~100枚程度の高速プリントの画像形成装置にも充分対応可能な多数枚のシートを揃えてステーブルなどの後処理をして、シート束の折れや観発生を防止し、円滑に排出出来るシート後処理装置(フィー10ニッシャ)を提供することにある。

[0009]

【課題を解決するための手段】上記目的は、画像形成装 置から搬出された各種サイズの複数枚のシートを導入し て積載し一時収納するスタッカと、前記複数枚のシート の搬送方向先端部を整列させるストッパ部材と前記複数 枚のシートを搬送方向と直交する方向に整合する整合手 段と、前記スタッカ上に積載、整合されたシート束を綴 じ合わせるステイプル手段と、前記綴じ合わされたシー ト東を移送排出する回動可能な排出ベルトと、該排出ベ 20 ルトにより排出されたシート束を収納する排紙トレイと から構成したシート後処理装置において、前記スタッカ 上に積載、整列、整合されて綴じ合わされたシート束を 前記排出ベルトに送り出す受け渡し手段と、前記排出ベ ルトの排出線速度を複数段に変速可能にする駆動手段 と、前記シート東を排出ベルト側に送り出すとき前記受 け渡し手段を移動可能に駆動する駆動源の負荷電流値を 検出する検出手段と、該検出手段により検出された負荷 電流値から排出ベルトに送り出すシート束の枚数を検出 して該シート束の枚数に応じて前記駆動手段を可変速制 30 御する制御手段とから構成され、前記負荷電流値が予め 設定された所定枚数より多い時に、前記制御手段および 駆動手段により、前記排出ベルトの線速度を減速制御す ることを特徴とするシート後処理装置によって達成され **3.**

【0010】また上記目的は、前記ステイブル手段による綴じ合わせ処理を行う以前のシート束を押圧する移動可能な紙押さえ手段と、該紙押さえ手段の移動範囲を検知してシート束の厚さを検知する検知手段と、前記排出ベルトの排出線速度を複数段に変速可能にする駆動手段 40と、該検知手段により検知されたシート束の厚さから該シート束の枚数に応じて前記駆動手段を可変速制御する制御手段とから構成され、前記シート束の枚数が所定枚数より多い時に、前記制御手段および駆動手段により、前記排出ベルトの線速度を減速制御することを特徴とするシート後処理装置によって達成される。

【0011】さらに上記目的は、前記画像形成装置から 搬出され前記スタッカに導入されるシートの通過を検知 する通過センサと、該通過センサにより検知される1冊 分のシート束の最初の1枚目通過から最終シート通過ま 50

での機送時間を測定する測定手段と、前記排出ベルトの 排出線速度を複数段に変速可能にする駆動手段と、該測 定手段により検知された1冊分のシート束の搬送時間に 応じて前記駆動手段を可変速制御する制御手段とから構 成され、前記シート束の搬送時間が所定枚数より多い時 に、前記制御手段および駆動手段により、前記排出ベル トの線速度を減速制御することを特徴とするシート後処 理装置によって達成される。

4

[0012]

【実施例】次に、この発明のシート後処理装置の実施例 を添付図面に基づいて説明する。

【0013】図1はシート後処理装置を備えた複写機の全体構成図であり、100は複写機本体、200は給紙ユニット(PFU装置)、300は循環式の自動原稿機送装置(RDH装置)、400はシート後処理装置(フィニッシャ、以下FNS装置とも称す)である。

【0014】複写機本体100は、走査露光部110、画像形成部120、給紙部130、搬送部140、定着部150、排紙切換部160、複数の給紙カセット170および両面記録用シート再給紙装置(ADU装置)180から構成されている。

【0015】図中一点鎖線はシートPの搬送経路を示す。複写機本体100下部の給紙カセット170、または給紙ユニット(PFU装置)200に収容されたシートPが、画像形成部120により画像形成されたのち、搬送部140と、定着部150、排紙切換部160を経てFNS装置400に収容されるメインルートと、前記排紙切換部160から分岐されたシートPがADU装置180に一旦ストックされたのち、再給送されて複写機本体100の給紙部130に至る循環ルートとから成る。

0 【0016】RDH装置300の原稿載置台上に積載された原稿Dは、複写機本体100の操作パネル上のコピー釦の操作により、給紙が開始され、給紙部301を経て搬送ベルト302によりプラテンガラス111上に搬送され露光位置に設置される。

【0017】該原稿Dは前記走査露光部110の作動により原稿画像の露光走査を受けて読み取りが行われ、読取終了後に搬送ベルト302が再び回動して給送され、反転排紙路303を経由して原稿載置台上の原稿束の最下層に収納される。

10 【0018】なお、以上原稿Dの循環給紙について述べたが、前記RDH装置300は自動原稿給紙装置(ADF)の機能も備えていて、その場合画像の読み取りを終えた原稿Dは直進し、排紙ローラを介して排紙トレイ304上に排出、積層される。

【0019】露光走査により得られた原稿Dの複写画像は、複写機本体100の画像処理プロセスを経て給紙カセット170もしくはPFU装置200より給紙されるシートPに記録される。

【0020】画像を記録したシートPは、前記のADU 装置180に一旦給送されて表裏反転し、画像面を下向に

5

した姿勢で排紙切換部160より排紙され、本発明のFN S装置400に拾紙される。

【0021】図2は前記FNS装置400の構成を示す断面図である。該FNS装置400はシートPの受け入れローラ401が複写機本体100の排紙口と合致するよう位置と高さを調節して設置され、複写機本体100の作動に対応して駆動されるよう制御系に接続される。

【0022】前記受け入れローラ401の後方に接続するシートPの搬送路は上段のオフセット搬送路410(第1搬送路)と中段の第2の搬送路420および下段の第3搬送路430の3系統に分岐されていて、切替ゲートG1およびG2の占める角度の選択によりシートPが何れかの搬送路に給送されるようになっている。U1は上記第1機送路を構成する第1ユニット、U2は第2搬送路を構成する第3ユニット、U3は第3搬送路を構成する第3ユニットである。

【0023】前記の第2搬送路420および第3搬送路430 は、搬送下流側の各端部に案内ベルト422および432を備え、シートP後端をステープラ部に送り込む。また各案内ベルト422および432に対向する位置には、それぞれ排出爪424および434を突設した排出ベルト(タイミングベルト)425、435と、これ等の各排出ベルト425、435を挟む位置に第1スタッカ426および第2スタッカ436がそれぞれ所定の傾斜角をもって設置されている。上記案内ベルト422、432を巻回する各3個のローラのうち、最下方のローラを羽根車423、433にすることにより、シートPがスイッチバックするとき該羽根車423、433の摺接作用により後述のストッパ441、451に確実に当接するようにしてもよい。

【0024】さらに、前記の第1スタッカ426および第2スタッカ436の各下端部に対向する位置には第1ステープラST1および第2ステープラST2が配置されている。

【0025】前記第1のスタッカ426のシート搬送下流 関で、FNS装置400のシート排紙部近傍には、上下一 対の排紙ローラから成る第1の排紙手段460が設けてあ る。同様にして第2のスタッカ436の下流側には第2の 排紙手段470が設けてある。

【0026】さらに、FNS装置400の右側部には、排紙トレイ昇降手段480が配置されている。該排紙トレイ昇降手段480には、複数のガイドローラ481に係合して上下動する前後に一対の支持部材482が設けられていて、該支持部材482に第1排紙トレイT1と第2排紙トレイT2がそれぞれ挟持されて別々に上下動する。

【0027】前記の各ステープラST1, ST2、スタッカ426, 436、排出ベルト425, 435等は前後一対の各ユニット基板IIおよびIIIに支持され、それぞれに設けた一対のガイドレールRT, R2を介してFNS装置400内に着脱する構造となっているので、装置の図示手前側を扉によって解放出来るように構成すれば、前記のステ

ープラ等をユニットの状態で取り外すことが出来て、ジャム処理等のメンテナンスを容易に行うことが出来る。 【0028】前記一対の支持部材482は個別の専用モータM1, M2とプーリ483の間に張架した昇降ワイヤ484に固定されていて、モータM1, M2の回転により前記

6

タM1, M2とアーリ483の間に張架した昇降ワイヤ484 に固定されていて、モータM1, M2の回転により前記 の第1排紙トレイT1および第2排紙トレイT2が個別 に上下方向に平行移動されるようになっている。

【0029】複写機本体100およびFNS装置400に内蔵する制御回路は図3のブロック図に示すような基本回路10 から構成されている。コピー操作の開始に先立ち、排紙モード(ステーブルモード又はノンソートモード)が選択され、原稿枚数とコピー部数の設定が行われる。

【0030】綴じ合わせ不要のノンソートモードに設定されたときには、切替えゲートG1, G2は初期状態に保持されて、シートPは直進して、受け入れローラ401、中間ローラ402、搬送ベルト403、排出ローラ404により成る第1搬送路(オフセット搬送路)410を経て機外に排出され上段の第1排紙トレイT1上に載置収納される。

【0031】また排紙モードにオフセットモードが選択された場合には、前記の切替ゲートG1とG2が初期状態に保持されて、シートPは上向き給送されて第1の機送路410に給紙されて搬送ベルト403および排出ローラ404を介して第1排紙トレイT1の上に排出される。駆動ローラと従動ローラとから成る一対の前記排出ローラ404は図面に対し垂直方向に往復動の出来るオフセット駆動部を備えていて、排出されるシートPの後端通過検知後にシフト駆動してシートPを部数別に排紙に対し左右方向にジグザグ状に積み重ねて容易に仕分け出来るように構成されている。

【0032】排紙モードに綴じ合わせモードが選択され た場合、前記の切替ゲートG2は回動し、受け入れロー ラ401によって給送されるシートPは直進して第2の搬 送路420に給紙され、第2ユニットU2内の案内ベルト4 22を介して一旦前記第1スタッカ426の上に押し上げ載 置されるが、この際シートPの後端部は案内ベルト422 の回転とシートPの自重とにより第1のスタッカ426上 を滑落し、前記第1ステープラST1の綴じ込み部(シ ート受け渡し手段440のストッパ441) へと誘導される。 【0033】原稿Dの枚数に該当する1部目のシートP の最終紙がセンサS1で検知された後、前記の切替ゲー トG1が回動して、2部目のシートPは下向きに給送さ れて第3の搬送路430に給紙され、前述同様案内ベルト4 32の作用により第2スタッカ436の上に押し上げ載置を 開始される。なお、第3ユニットU3の受け渡し部450 は第2ユニットU2のシート受け渡し部440と同一構造 をなす。

一対のガイドレールR-17、R-2を介して下NS装置400 【0034】一方では2部目のシートPの給紙の間に、 内に着脱する構造となっているので、装置の図示手前側 積層を終了した前記の1部目のシートPは第1ステープ を扉によって解放出来るように構成すれば、前記のステ 50 ラST1の作動により綴じ合わせが行われ、そのあと受

け渡しレバー442の押し戻し動作により第1スタッカ426 の上を重力に抗して所定の位置まで押し上げ保持され る。

【0035】図4はシート排出部の断面図である。図5 (A) はシート排出部の平面図、図5 (B) はA-A断 面図、図5(C)はB-B断面図を示す。

【0036】前記シート受け渡し部440の受け渡しレバ ー442は、綴じ合わせをしたシート束の排出時にのみ往 復作動する。

【0037】前記の第1排出ベルト425がモータM3の 駆動により歯車21、22、タイミングプーリTP1, TP2、タイミングベルトTB1を介して、矢示方向に 回動を始め、排出爪424によりシートPの後端面を押上 げて1周して停止する間に綴じ合わせをした1部目のシ ートPを前記の第1排紙トレイT1の上に排出する。

【0038】またこの間に2部目のシートPの積層が終 了して前記の切替ゲートG2を再び復帰させると共に、 第2ステープラST2の作動により2部目のシートPの 綴じ合わせが行われ、前述同様ストッパ451の突出と第 2排出ベルト435の回動により綴じ合わせをした2部目 のシートPが前記の第2排紙トレイT2の上に排出され る.

【0039】このように本発明のFNS装置400によれ ば、画像を記録した複数部のシートPを時間差を特に置 くことなく2ケ所で並行して交互に丁合し、綴じ合わせ することが出来るのでシートPの後処理が迅速に行われ ることとなる。

【0040】シートPの排出量に応じ前記モータM3が 作動して処理枚数に応じただけ前記の第1および第2の 各排紙トレイT1およびT2を下降させてシートPの排 30 出を可能とする。

【0041】なお前記の第1および第2のステープラS T1およびST2は共に第1および第2のスタッカ426 および436のそれぞれ図面手前側に設けることにより、 シートPを縦長置きにして排出した時に左上1ケ所をス テープルにより綴じ合わせることが出来るが、図面の奥 側にもステープラを追設すれば2ケ所のステーブルによ る綴じ合わせも可能であり、さらにシートPを横長置き にして排出した場合に左上1ケ所をステーブルにより綴 じ合わせることも出来る。

【0042】以下、本発明の整合工程を説明する。

【0043】前記、上段の第2搬送路420に設けた第1 スタッカ (中間スタッカ) 426の整合手段427と、下段の 第3搬送路に設けた第2スタッカ436の整合手段とは同 一構造をなすから、上段の整合手段427を代表にして以 下に説明する。

【0044】第1スタッカ426上に排出されるシートP の幅方向(搬送方向と直行する方向)載置位置は、第1 スタッカ426の基準面 (立ち上がり面) 426Aと、モータ M4の駆動により回動する駆動プーリ4271と従動プーリ 50 止後の最終整合動作を行う。

4272を巻回するタイミングベルト4273に係止された可動 整合板4274の立ち上がり面4274Aとの間隔内に規制され る. 該可動整合板4274の軸受部4274Bは第2ユニットU 2の機枠に架設されたガイド軸4275に嵌合し、可動整合 板4274はシート搬送方向と直交する方向に往復移動可能 に支持されている。また、可動整合板4274の他端には樹 脂製のガイド4276が一体になっていて、ユニット機枠に 固設されたガイド部材4277に嵌合し移動可能に支持され ている。

8

10 【0045】可動整合板4274の軸受部4274B側は、前記 タイミングベルト4273に係止されていて、ステッピング モータM4の駆動回転により回動するタイミングベルト 4273とともに往復移動する。上記軸受部4274Bの近傍に は、光路遮蔽板部4274Cが突出していて、フォトインタ ラアタ型のホームポジションセンサS14の検出光路をオ ンオフさせることにより可動整合板4274の所定のホーム ボジション位置を検出する。

【0046】の複写機本体からの通信により複写する部 数と、一部毎のシート枚数の設定値(N1)が送られて くる。

【0047】②シート後処理装置400の中間スタッカ426 (436) 入口付近に設けたセンサS42 (S43) により通 過するシートPの枚数を順次カウントする(N2)。

【0048】 3中間スタッカ426(436)上にシートPが 搬送され、傾斜面を滑落してストッパ441(451)に当接 して停止する。

【0049】 ②この停止位置で、整合手段427の可動整 .合板4274が、シートPの幅方向の外方より約20m離れた 位置から、シートPの側端に向って移動して、シートP を基準面426Aに圧接し、さらにシートPの幅より約3■ ■内側の位置まできて反転して原位置に戻る。

【0050】⑤シートPが1枚ずつスタッカ426(436) 上に搬送される毎に、可動整合板4274が1往復して上記 ペーパー整合動作を行う。中間スタッカ426(436)上に 積載されるシートPは、後続のシートPが滑落すると き、先行のシートPは自重および後続のシートPの摺接 とにより、ストッパ441 (451) 側へ滑落する。

【0051】6中間スタッカ426(436)上に搬送された シートPの枚数がセンサS42 (S43) によりカウントさ 40 れて、設定値N1に合致 (N2=N1) になったことが 検知されると、最終のシートPを積重したシート束に対 して、可動整合板4274は前記ペーパ一整合動作による1 往復移動を行ったのち、再びシート束の側端に移動し て、シート東側端を圧接する(最終整合動作)。

【0052】 のこのシート東圧接状態において、後述の 紙押さえレバー443が上昇して、シート束の後端を押圧 し、ステーブル動作が行われる。

【0053】 8シート枚数N 2が25枚以下のときは、上 述のシート1枚毎のペーパー整合動作と、最終シート停

【0054】��シート枚数N2が25枚以上のときには、 上述のペーパー整合動作を行い、最終のシートPがスタ ッカ426 (436) 上のシート束上に載置されたのち、約1 **科経過後に最終整合動作を行い、シート束の側端を圧接** した状態で抵押さえレバー443の上昇とステーブル動作 とを行う。これは25枚以上の多数枚のシートをスタッカ 426 (436) 上に積載するとき、最終紙はストッパに当接 しないまま停止するようになる。これに対して、最終整 合動作のためにペーパー整合後に約1秒の余裕時間をお くことにより、最終のシートPは先行のシートP上を自 重で滑落して、ストッパ441 (451) に向って進み停止す る。このように最終のシートPは確実に滑落して所定の 停止位置へ滑落することができる。特に高速でシート搬 送するときにはこのシート整合結果は大きい。なお、上 記余裕時間約1秒間はこれに限定されるものではなく、 シート搬送速度や、シートの表面摩擦や、シートの重 量、中間スタッカ426 (436) の傾斜角度等により異な り、これらの設定条件により最適の余裕時間が定められ る。

9

【0055】排紙手段460は、駆動源(ステッピングモータM5)に接続して駆動回転する下ローラ461、上ローラ462と、上ローラ462を揺動可能に支持するアーム463と、揺動可能なアーム463を支持する支軸464と、アーム463をばね付勢するばね465と、下ローラ461の周面近傍に設けたシート導入用のガイド板466とから構成されている。前記下ローラ461はFNS装置400の枠体の所定位置に回転可能に支持されている。上ローラ462は自重及び前記ばね465による所定の付勢力によって下ローラ461に圧接している。468は下ローラ461近傍に固設したシート導入用Fガイド板である。また、前記アーム463の下面はシート導入用の上ガイド板463Aを兼ねている。【0056】なお、第3搬送路430の最下流の排紙手段470は、前記排紙手段460とほぼ同一の構造である。

【0057】図6は前記ステープラST1とシート受け 渡し手段440の斜視図、図7はシート受け渡し手段400の 正面図、図8はその平面図である。なお、上段の第2機 送路420の末端に設けたシート受け渡し手段440およびス テープラST1と、下段の第3搬送路430の末端に設け たシート受け渡し部450および第2ステープラST2は 同一構造をなすから、以下共通構造によって説明する。 【0058】上記シート受け渡し部440と第1ステープ ラST1とは一体になっていて、図示しないスライドレ ール上を摺動してシート搬送方向と直交する方向に移動 可能であり、駆動プーリと従動プーリ間に張架された回 動自在なタイミングベルトの一部に固定されギヤ列を介 して駆動源のステッピングモータM5に接続している。 そして上記シート受け渡し部440と第1ステープラST 1の駆動と位置制御は上記ステッピングモータM5によ って行われる。

【0059】シート受け渡し部440は、第2搬送路420か 50

ら導入され、案内ベルト422により第1排出ベルト425および第1スタッカ426上を滑走し上昇し、排出後に下降に転じたシートPの後端を一旦保持して停止させ、この停止位置において綴じ合わせ処理(ステーブル処理)した後、再び送り出して第1排出ベルト425の排出爪424により送出する機構である。

【0060】シート受け渡し部440は、前記シートPの 後端を突き当てて整列させる突当て基準用ストッパ441 と、シートPを第1排出ベルト425側に送り出す移動可 能な左右一対の受け渡しレバー442と、ステーブル時に シートPを押さえる移動可能な左右一対の抵押さえレバー443とから構成されている。

【0061】上記受け渡しレバー442は、シートPの導 入用ガイド面部442Aと、シートPの後端を押し出す突 当面部442Bとを有し、左右一対の受け渡しレバー442は 2本の連結バー4421, 4422によって連結され一体化され ている。上記受け渡しレバー442はシート受け渡し部440 の枠体444に穿設したガイド溝部444Aに摺接して移動可 能である(図7,図8に示す破線)。該受け渡しレバー 442はばね4423によって一方向に付勢されている。該受 け渡しレバー442の移動は、駆動源のモータM6によっ て駆動される第1のリンク部材4451、第2のリンク部材 4452を介して行われる。即ち、モータM6の駆動力はウ ォーム23及びウォームホイール24から成るギヤ列を 経て減速されて駆動軸446を回転させる。該駆動軸446の 中央付近にはカム4461が固定されている。前記第1のリ ンク部材4451の一端には、コロ状のカムフォロワ4462が 回転自在に支持されていてカム4461の回転によりカムフ ォロワ4462は圧接追従して、第1のリンク部材4451は図 8に図示する左右方向に移動可能である(図示破線)。 上記第1のリンク部材4451の左端は、ピン4453により前 記第2のリンク部材4452と回動可能に接続している. 該 第2のリンク部材4452は支点ピン4454を中心にして揺動 可能に支持されていて、該第2のリンク部材4452の他端 はピン4455によって前記受け渡しレバー442に接続して

【0062】図7,図8において実線は初期位置およびステープル時の停止位置を示し、破線はステープル済みのシートPを第1排出ベルト425側に送り出した状態を40 示す。モータM6の駆動回転によりウォームZ3、ウォームホイールZ4を介して駆動軸446が回転し、これと一体をなすカム4461の回転によりカムフォロワ4462を圧接されてこれと一体をなす第1のリンク部材4451を右方に移動させ、第2のリンク部材4452を支点ピン4454を中心にして図示時計方向に揺動させ、受け渡しレバー442を図示右方向に移動させる。この受け渡しレバー442の移動により、受け渡しレバー442の将動により、受け渡しレバー442の突当面部442BはシートPの後端を押し出して第1排出ベルト425側へ送り出す。

i0 【0063】次に、ステープル作動に先立ってシートP

20

を押さえる抵押さえレバー443による抵押さえ動作の説明を行う。

【0064】前記駆動軸446の両端付近には、2つの同形状のカム4463、4464が固定されていて、抵押さえレバー443の下部に固設したカムフォロワ4431に圧接している。駆動軸446の駆動回転により、カム4465、4464に圧接するカムフォロワ4431が抵押さえレバー443とともにばね4432の付勢方向に上昇し、コ字形状のストッパ441の内側上面にシート東の後端付近を押し当て圧接する。このシート押さえ込み状態において第1ステープラST1による綴じ合わせが行われる。なお、センサS16は上記抵押さえレバー443による抵押さえを検知するフォトインタラプタ型の光センサであり、カム4463に設けた光路連断部により光路をオン・オフさせることにより信号を発生する。

【0065】図9は排紙手段460の断面図である。前記第1排出ベルト425上に載置されたシート東Pは、排紙 爪424によってシート後端部を保持されながら回動する第1排出ベルト425上および第1スタッカ426の面上を斜め上昇していき、シート東Pの先端部が排紙手段460を通過したのち、第1排紙トレイT1上に載置される。

【0066】排紙手段460は、駆動源(モータM3)に接続して駆動回転する下ローラ461、上ローラ462と、上ローラ462を揺動可能に支持するアーム463と、揺動可能なアーム463を支持する支軸464と、アーム463をばね付勢するばね465と、下ローラ461の周面近傍に設けたシート導入用のガイド板466とから構成されている。前記下二ローラ461はFNS装置400の枠体の所定位置に回転可能に支持されている。上ローラ462は自重及び前記ばね465による所定の付勢力によって下ローラ461に圧接している。468は下ローラ461近傍に固設したシート導入用下ガイド板である。また、前記アーム463の下面はシート導入用の上ガイド板463Aを兼ねている。

【0067】なお、第3搬送路430の最下流の排紙手段470は、前記排紙手段460とほぼ同一の構造である。

【0068】図10は上述のシート後処理工程のフローチャートを示す。

【0069】図11は本発明に係るシート後処理装置400のセンサ配置と排紙トレイ移動を示す構成図である。

【0070】先ず、FNS装置400のシート導入開口付近には用紙通過センサS1が設けられ、シートPの通過によりFNS装置400内にシート有りを検知する。前記オフセット搬送路410の排出ローラ404の上流側には、シート後端通過検知センサS4があり、オフセットモード搬送時に、後端通過検知により排出ローラ404は紙面直角方向にシフトされる。さらに下流側の排出ローラ404の下流には排紙センサS5があり、シート有りを検知する。

【0071】上記オフセット搬送路410の下方の第2の -442を駆動するモータM5の負荷電流値は、シート東 搬送路420の搬送ローラ421の上流側には用紙通過センサ 50 の枚数によって変わる。即ち、シート束が多数枚のとき

12

S6, S42が設けてあり、シートPの通過を検知する。センサS8は上段の第1スタッカ426上のシート無しを検知する。S16は上段の受け渡し部の抵押さえ位置を検出するセンサである。S24は第1排出ベルト425のホームボジションセンサである。S9は排紙センサである。【0072】同様にして第3機送路430にも、用紙通過センサS11、S43、紙無し検知センサS12、紙押さえ位置検出センサS18、排紙センサS13が設けてある。

【0073】次に、排紙トレイT1, T2の昇降駆動部には、最上段のオフセット搬送路410の排出口付近にオフセット上段検知センサS69、オフセット抵抜き検知センサS70が配設され、中断の第2搬送路420の排出口付近及びその下方に第1排紙トレイT1の昇降を制御するトレイ上限検知センサS27、トレイ抵抜き検知センサS29、トレイ衝突検知センサS63、トレイ下段位置検知センサS28が配設され、下段の第3搬送路430の排出口付近に、第2排紙トレイT2の昇降を制御するトレイ上限位置検知センサS65、トレイ抵抜き検知センサS30が配設され、最下段には第2排紙トレイT2の下降を制御するトレイ下限位置検知センサS66が配設されている。

【0074】図11において、T1Aは第1排紙トレイT1のステーブル作動時のイニシァライズ位置(初期設定位置)を、T1Bは最大1500枚のシートを積載してステーブル作動時の下限位置を、T1Cは最大2000枚のシートを載置したときのオフセット下限位置を、T1Dはオフセットイニシァライズ位置をそれぞれ示す。

【0075】また、下段の第2排紙トレイT2の昇降位置として、T2Aはステーブル作動のイニシァライズ位置を、T2Bは、第1排紙トレイT1に最大2000枚積載 0 した時の第2排紙トレイ2の退避下限位置を示す。この第2排紙トレイT2の下限位置T2Bでは第1スタッカの426は勿論、第2スタッカ436からの排紙は禁止される。

【0076】図12は前記受け渡しレバー442を所定速度で前進駆動させる際のモータM5の負荷電流特性を示す図である。図12(A)はA4判シートPを50枚積載して送り出すときの電流値変化を示す。このモータM5の駆動時には、多数枚のシート(50枚)の荷重のため最高約3A(アンペア)の電流値を要する。図12(B)はA440 判シートPを1枚のみ送り出すときの電流値変化を示し、このときのモータM5の起動時のトルクは少ないから最高2A(アンペア)の低い電流値を示す。

【0077】図13は本発明によるシート後処理装置のシート受け渡し部440と第1排出ベルト425によるシート排出動作のタイミングチャートである(第1の実施例)。 【0078】ステープル処理後のシートPを、シート受け渡し部440の受け渡しレバー442により押し上げて、前記中間スタッカ426に送り出すとき、前記受け渡しレバー442を駆動するモータM5の負荷電流値は、シート東の枚数によって空わる。即ち、シート東が多数枚のとき

には、負荷電流値が大である。ここで負荷電流値を検知 手段により検知し、所定の設定値を越えるかを制御手段 により比較検出する。

【0079】シート受け渡し用兼紙押さえ駆動用モータ M5の駆動が停止したのち、第1排出ベルト425がモー タM3により駆動されて回動を開始する。このとき、前 記モータM5の負荷電流値が設定値(例えば2.5A)以 上であれば、所定枚数を越えた多数枚のシート束である と判断されて、第1排出ベルト425を駆動するモータM 5の駆動回転数を減速に制御し、第1排出ベルト425の 搬送線速度を例えば500∞/sの低速回動に減速して、 ステープル済みの多数枚シート束を排紙手段460に送

【0080】前記モータM5の負荷電流値が設定値(例 えば前記2.5A)以下であれば、所定枚数以下の少数 枚のシート束であると判断されて、第1排出ベルト425 を駆動するモータM5の駆動回転数を高速側となし、第 1排出ベルト425の搬送線速度を例えば1000mm/sの高 速回動に設定して、ステーブル済みの少数枚をシート東 を排紙手段460により機外に排出して排紙トレイT1上 に載置する。なお、上記排紙手段460の駆動手段は前記 第1排出ベルト425の駆動源(モータM3)に接続して いて、前記排紙上下ローラ461,462は第1排出ベルト42 5の搬送線速度とほぼ等しいか若干速い線速度でシート 束を排出する。

【0081】図14は本発明によるシート後処理装置の排 出ベルト走行制御の第2の実施例を示すタイミングチャ ートである。

【0082】前記モータM5の駆動開始により、駆動軸 446およびこれと一体をなす二つのカム4463, 4464が回 転を開始し、該カム4463、4464はカムフォロワ4431を押 圧して紙押さえレバー443を上昇させ、前記ストッパ441 内に抵捕えされたシート束の後端を上方に押し上げて圧 縮押圧する。前記センサS16を所定位置に設置すること により、前記抵押さえレバー443の上昇過程において、 シート束の所定厚さを検知することができる。即ち、所 定厚さのシート束を検知可能にするようにセンサS16を 設置することにより、これより多いシート枚数と少ない シート枚数とを検出することができる。この検出信号に より、制御部が少数枚シート束判断したら、前記第1排 40 性図。 出ベルト425を高速機送(例えば1000mm/s)し、多数 枚シート束と判断したら、前記第1排出ベルト425を低 速搬送 (例えば500mm/s) する。

【0083】図15は本発明によるシート後処理装置の排 出ベルト走行制御の第3の実施例を示すタイミングチャ ートである。

【0084】前記用紙通過センサS1、S6、S42の何 れかが、第1トレイ (中間スタッカ) 426または第2ト レイ(中間スタッカ)436に積載されるシート束の最初 のシートPの通過および最終のシートPの通過を検知し 50 420(430) 第2(第3)搬送路

14

て、制御部においてこのシート東の全枚数の搬送時間も 1をタイマーにより測定する。このタイマーによる搬送 時間
t1子
が設定された
所定時間
t0より小さいとき
に は、制御部の比較回路により、シート東は少数枚と判断 し、前記モータM3を高速回転させ、排出ベルト425(4 35)を高速の搬送線速度(例えば100mm/s)に設定し てステーブル処理済みのシート束を高速搬送して排紙手 段460 (470) から機外の排紙トレイT1 (T2) に排出 する。また、前記タイマーによる全シート搬送時間tz 10 が所定時間も0より大きいときには、制御部によりシー ト東は多数枚と判断し、前記モータM3を低速回転さ せ、排出ベルト425 (435) を低速の搬送線速度 (例えば 500mm/s)に設定して、ステープル処理済みのシート

【0085】なお、本実施例では、複写機に接続したシ ート後処理装置を示したが、プリンタ、ファミシクリ等 の画像形成装置や軽印刷機等と接続して使用することも 可能である。

[0086]

束を低速排出する。

【発明の効果】本発明により、複数枚の分厚い多数枚シ ート束でも、少数枚のシート束でも、最適の搬送速度で シート束を排出し、シート束に皺や傷の発生のないシー ト後処理装置が提供されることとなった。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のシート後処理装置を備えた複写機の全 体構成図。

【図2】シート後処理装置の断面図。

【図3】制御系の基本を示すブロック図。

【図4】シート受入部とシート排出部の断面図。

【図5】シート排出部の平面図、A-A断面図およびB 30 **-B斯面図。**

【図6】ステープラとシート受け渡し手段の斜視図。

【図7】シート受け渡し手段の正面図。

【図8】シート受け渡し手段の平面図。

【図9】排紙手段の断面図。

【図10】シート後処理工程のフローチャート。

【図11】シート後処理装置のセンサ配置と排紙トレイ 移動を示す構成図。

【図12】シート受け渡し部駆動用モータの負荷電流特

【図13】シート排出動作のタイミングチャート (第1 の実施例)。

【図14】シート排出動作のタイミングチャート (第2 の実施例)。

【図15】シート排出動作のタイミングチャート (第3 の実施例)。

【符号の説明】

100 複写機本体

400 シート後処理装置(FNS装置、フィニッシャ)

422, 432 案内ベルト

425 (435) 第1 (第2) 排出ベルト

426(436) 第1(第2)トレイ(中間スタッカ)

427 (437) 整合手段

4274 可動整合板

440, 450 シート受け渡し部

441, 451 ストッパ

442 受け渡しレバー

443 抵押さえレバー

460,470 排紙手段

16

M3 排出ベルト駆動用モータ

M5 シート受け渡し用兼抵押さえ駆動用ステッピング

モータ

P シート (記録紙), シート束

S1, S6, S11, S42, S43 用紙通過センサ

S16, S18 紙押さえ位置検出センサ

ST1 第1ステープラ (綴じ手段)

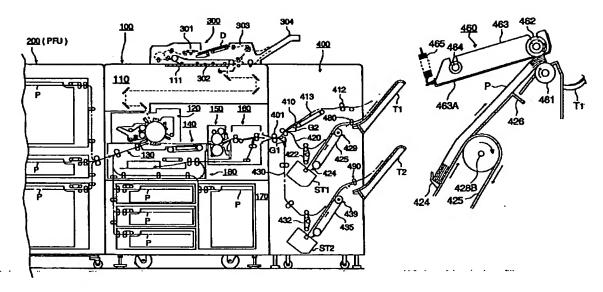
ST2 第2ステープラ (綴じ手段)

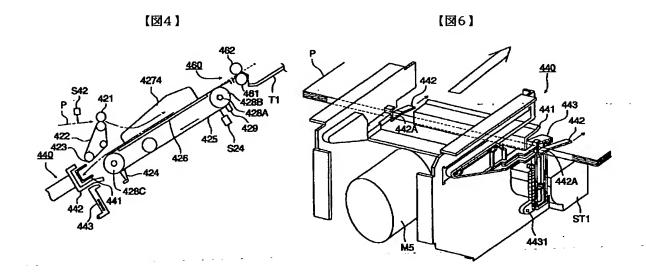
T1 第1排紙トレイ(上段トレイ)

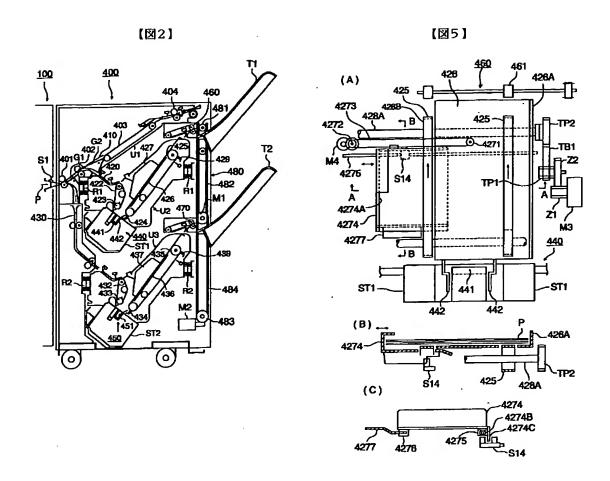
10 T2 第2排紙トレイ(下段トレイ)

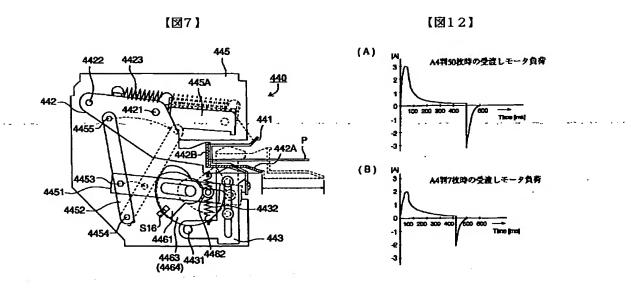
【図1】

【図9】

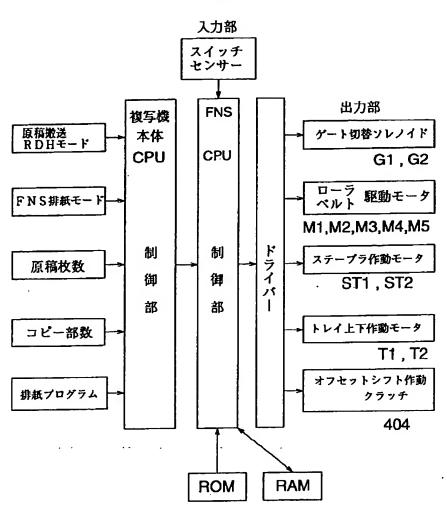




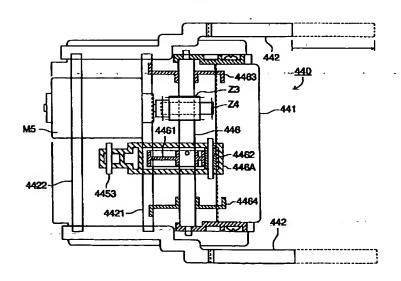


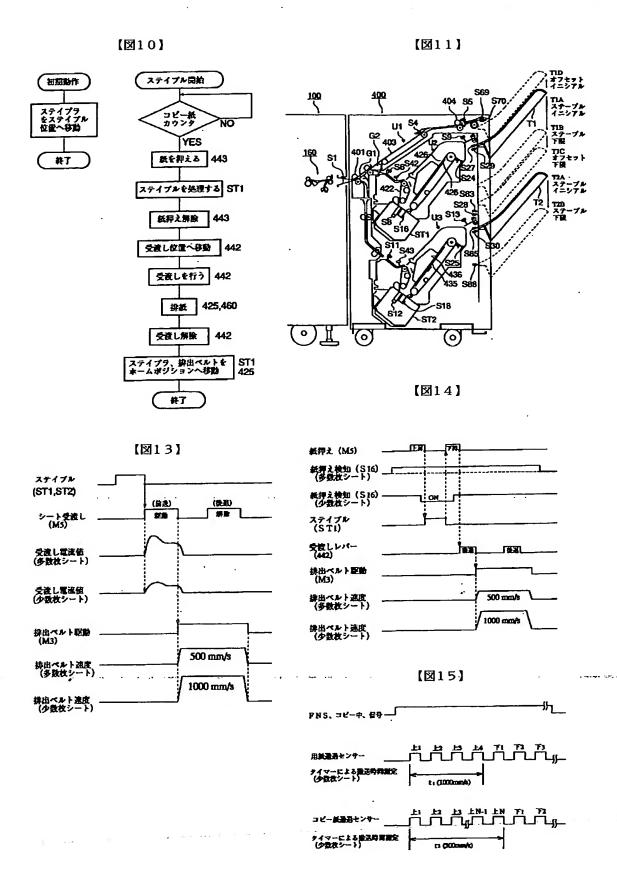


【図3】



【図8】





This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

| Defects in the images include but are not limited to the items checked: |
|---|
| ☐ BLACK BORDERS |
| ☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES |
| ☐ FADED TEXT OR DRAWING |
| ☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING |
| ☐ SKEWED/SLANTED IMAGES |
| COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS |
| ☐ GRAY SCALE DOCUMENTS |
| ☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT |
| REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY |
| OTHER: |
| |

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.